

INTUIZIOA MEKANIKA TEORIKOAN

(erantzuna)

BALERE BARRERO eta FERNANDO MARTINEZ

Aurreko Elhuyar alean (9, (1), 125) proposatzen genuen problema ebartziko dugu artikulu honetan.

Problemaren eraikuntza

Hasierako hipotesiak:

- a) Hutsean erorketa askea
- b) Oso soka malgua.
- c) Soka kontserbakorra.
- d) Plataforma deformaezina.

Aipatutako hipotesien justifikapena:

- a) Honela izango ez balitz, problemaren adierazpenean pre miagabeko arazoak sortuko lirateke.

- b) Oso soka malgu izateagaitik plataformari moldatzen zaio bera ukitzerakoa, hau da, ez du errebotatzen.

- c) Soka-sistemak ez du energia mekanikorik galtzen erortze-prozesuan.

- d) Hipotesi erredundagarria da sokak energiarik galtzen ez duenez lurrak ezin du deformaziozko energia potentzial elastikorik irabazi.

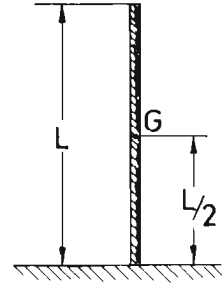
Erabili den nomenklatura:

E = Energia Mekanikoa

T = Energia Zinetikoa

V = Energia Potentzial grabitatorikoa.

- T_A = Sokaren tentsioa "A"n(11.irudia)
- $(F_i)_B$ = Indar inpultsiboa "B"n
- p = Higidura-kantitatea
- l = Inpultsua
- $x = v$ = Abiadura
- $\ddot{x} = a$ = azelerazioa
- x = Sokaren goi muturreko elongazioa
- g = Grabitatearen azelerazioa
- R = Lurraren erreakzioa.



3.Irudia

Problemaren ezezaguna lurraren "R" erreakzioa denez gero,Newton-en printzipioa

$$\Sigma F = \frac{dp}{dt}$$

ez zaigu aski izango,sokaren mugimenduaren legea ateratzeko, ΣF aurrez ezagutzen ez badugu.

Baina,sistema kontserbakor bati buruz ari garenez(gradu bateko askatasunez) energi kontserbazioaren printzipioak lehen ordeneko integral bat emango digu,lehen aipatutako Newton-en legeari dagokionez.

Energia Mekanikoaren kontserbazioaren printzipioa

$$E = T + V = Kte \quad (1)$$

Energiaren konstante honen balioa aurkitzeko hasierako posizioaren E energia kalkulatu dugu (3,irudia).

Hasierako hipotesiagaitik

$$E = T_0 + V_0$$

$$T_0 = 0$$

Honela:

$$E = V_0 = \mu g L \cdot \frac{L}{2} = \frac{\mu g L^2}{2}$$

"x" parametroz definitutako posizio generiko batean(2.irudia, Elhuyar 9(1)126),nau dugu:

$$V = \mu g(L-x) \cdot \frac{L-x}{2} = \mu g \frac{(L-x)^2}{2}$$

$$T = \frac{L}{2}\mu(L-x) \cdot v^2$$

$\dot{x} = v = \frac{dx}{dt}$ = zati higiduraren eroriera abiadura izanik.

$$E = T + V = \mu g \frac{(L-x)^2}{2} + \frac{1}{2}\mu(L-x) \cdot v^2$$

(1) ondorioztatzen da:

$$E = \mu g \frac{(L-x)^2}{2} + \frac{1}{2}\mu(L-x) \cdot v = \frac{\mu g L^2}{2}$$

$$\dot{x}^2 = v^2 = \frac{2 Lx - x^2}{L-x} \cdot g \quad (2)$$

"x=L" egiten denean "v" infinito egiten dela nabaritzen da, guztiz ondorio harrigarria dena.

(2).ekuazioaren bi atalak denborarekiko deribatuz azelerazioa kalkulatu dugu.

$$2\dot{x}\ddot{x} = \frac{(2L-2x) \cdot x \cdot (L-x) + (2Lx-x^2) \cdot (-x)}{(L-x)^2} \cdot g$$

$$\ddot{x} = \frac{2(L-x)^2 + 2Lx-x^2}{2(L-x)} \cdot g$$

sinplifikatuz:

$$\ddot{x} = a = \left[\frac{2Lx-x^2}{2(L-x)} + 1 \right] \cdot g \quad (3)$$

$x = 0 \rightarrow a = g$ argiro nabaritzen dugu.

$x > 0 \rightarrow a > g$ "harrigarria"

$x = L \quad a = \infty$ "harrigarria"

Soka kontserbakor baten erorketa, grabe batena baino azkarra-
goa dela adierazten dute emaitzek

Oharra: $x = x(t)$ x elongazioa denborarekin erlazionatzen duen legea lortzeko ez dugu (2). ekua-
zioa integratu.

Probleman honen helburua hau ez denez funtzio elementalak erabili-
az ezin daiteke adierazi x fun-
tzio eliptikoa delako.

Beraz:

$$v = \sqrt{\frac{2Lx-x^2}{L-x} \cdot g} = \frac{dx}{dt}$$

$$dt = \frac{dx \sqrt{L-x}}{\sqrt{g} \cdot \sqrt{2Lx-x^2}}$$

$$t = \frac{1}{\sqrt{g}} \int_0^x \frac{L-x}{\sqrt{(L-x) \cdot (2Lx-x^2)}} \cdot dx$$

"t" integrala eliptikoa da.

"R"ren kalkulua

\dot{x} eta \ddot{x} , "x"en funtzio bezala lor-
tu ondoren Newton-en legea apli-

tuko dugu.

$$\Sigma F = \frac{dp}{dt}$$

Sistema soka osoa da.

$$\Sigma F = \mu gL - R$$

$$\frac{dp}{dt} = \frac{d}{dt} [\mu (L - \dot{x})] =$$

$$= -\mu \dot{x} + \mu (L-x) \cdot \ddot{x}$$

(2)tik eta (3)tik ordezkatzuz

$$\mu gL - R = -\mu \frac{2Lx-x^2}{L-x} g +$$

$$+ \mu (L-x) \left[1 + \frac{1}{2} \frac{Lx-x^2}{(L-x)^2} \right] g$$

$$R = \mu \frac{2Lx-x^2}{L-x} g + \mu xg - \mu \frac{2Lx-x^2}{2(L-x)} g$$

$$R = \frac{\mu g}{2(L-x)} [2(2Lx-x^2) + 2(L-x)x - (2L-x^2)]$$

$$R = \frac{4L-3x}{2(L-x)} \mu gx \quad (4)$$

J.L Merian-ek proposatutako problema era honetara erabakia gelditzen da.

Problemari emandako tratamen-
duak, ordea, ez du onartzen (so-
ka osotasunean kontsideratu de-
nez) problema honen garapenean
lortutako erantzun harrigarriak
($a > g$, e.a.) gure intuizioarekin
bat egitea.

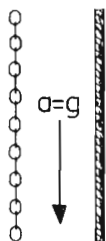
Horregatik, arazo hau landuko
dugu, ikuspegi dinamiko batez
problema enfokatzuz. Sokaren zati
higikorra isolatuz, beharrezko da
onartzea, indarren batek "beha-
rantz tiratzen duela", eta soka-
ren pisuan gehituz $a > g$ azelera-
zioa lortzen duela.

Ikuspegi energetikotik

Zoluaren gainean pilotutako soka kareneko zatik energia galdu du eta soka sistema kontserbakorra denez, oraindik lurjotzen ari den zati horrek galdutako energia jasoko behar du energiaren kontserbazio-printzipioa mantentzeko.

Onduan hau lortzeko bere energia zinetikoa handitzea baino beste biderik ez du hau da "g" baino azelerazio handiagoa lortzen du.

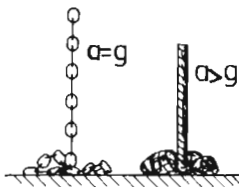
Azalpen dinamikoak



4. Irudia

Hutsean askeki, katenmaila asketako katea bat eta soka bat erortzen direnean, grabitatearen azelerazioz egiten dutela garbi dago.

Arrazoi honegatik, beren edozein puntutan tentsioa edo trakzioaren indarra baliogabekoa da. (4. Irudia)



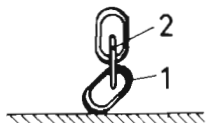
5. Irudia

Baina lurra ikuitzen badute, beste hau gertatzen da: (5. Irudia)

Katearen edozein puntutako ten-

sioak (esate baterako, bi katenmailen arteko trakzioaren indarra) baliogabea jarraitzen du.

Ondorengo honetara iristeko behatzea aski da: bat batean gelditzen den katenmailak, lurraren kontra kolpatzerakoan (1 katenmaila) ez du inolako efekturik lortzen beste katenmailetan.



6. Irudia

Beste era batetara esateko "2 katenmaila" ez da jabetzen "1 katenmailak" lurra ikuitu duenik.

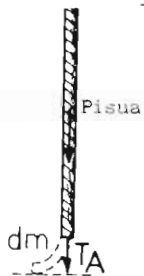
Beraz, katea katenmailak deskonektatuta egongo balira bezala, individualki erortzen dela esan dezakegu (7. Irudia)

8. Irudia

- 0
- 0
- 0
- 0
- 0
- 0
- 0

7. Irudia

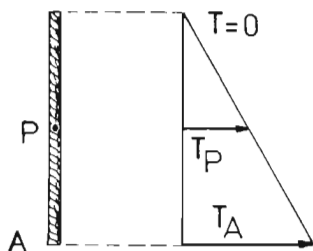
7. Irudia



Zati higitokorren azelerazioa "g" baino handiagoa bada honek indar baten menpe egon behar du. Zati higitokor eta geldiareneko "A" separazio puntuan, indar hau eta zati higitokorren berezko pixuari batuz gero, $a > g$ izatea lortuko da une bakoitzean. (8. Irudia)

Bestaldetik, sokaren izaera kontutan izanik, lortutako indar honek trakzioakoa izan behar du noski: behe aldera bideratutako

indar bat.



9. Irudia

Bitarteko indar hau, sokaren A puntuko tentsioa da eta T_A bezala azalduko dugu.

Edozein unetan tentsioaren balioa edo trakzioaren indarra, soka ren puntu desberdinetan ez da konstantea aldatze lineal bat ja rraitzen du bere luzeran zuhar, A puntuan balio maximoa higikarri ren muturrean 0 izanik.

T_A ren kalkulua

Zati higikorra bakarrik utzi-rik (8. Irudia) eta Dinamikaren oinarritzko printzipioa aplikatuz:

$$\sum F = m \cdot a$$

eta instant generiko batean m masa izanik, hau jarri dezakegu.

$$\mu g (L-x) + T_A = \mu (L-x) \cdot a$$

lortutako a balorea ordezkatzuz:

$$\begin{aligned} \mu g (L-x) + T_A &= \\ &= \mu (L-x) \left[1 + \frac{2Lx-x^2}{2(L-x)^2} \right] g \end{aligned}$$

askatuz eta erraztuz:

$$T_A = \frac{2Lx-x^2}{2(L-x)} \mu g \quad (5)$$

Oharra: Ikusi dugunez $F = m \cdot a$ Newton-en legea idatz daiteke, m masazko partikula material bate-taz ari bagina bezala. Bestaldetik m masa hori ez da konstantea x-en funtzioa baizik. $m = \mu (L-x)$ baina sokaren zati bat isolatuz gero dagkion bitarteko indarra sartuz, izoztu egin dugu (nolabait adierazteko) kontsideratutako soka ren zatia.

Kasu honetan, masa aldakorre-ko sistemaren zati bat isolatzen dugunean Newton-en legea honela idatzia onartzen da ere, honela:

$$F = m \cdot a, \text{ erabilkorra da}$$

Alderantziz, lege hau aplika-tzen badugu bere era unibertsal-lean, kontu handia eduki behar da deribatzerakoan.

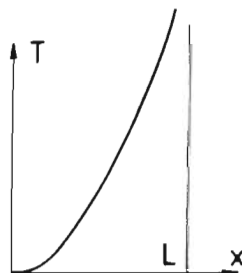
$$p = \mu (L-x) \cdot x \quad \text{hau da}$$

$$\mu (L-x) \quad \text{konstante bezala}$$

$$\frac{dp}{dt} = \mu (L-x) \cdot \ddot{x}$$

(2) kontutan edukiz gero:

$$T_A = \mu \frac{v^2}{2} \quad (6)$$



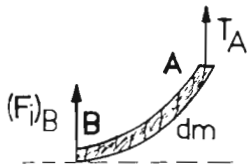
10. Irudia

x-i balioak emanaz:

$$\begin{aligned} x = 0 \quad \text{denean} \quad T_A &= 0 \\ x = L \quad \text{denean} \quad T_A &= \infty \end{aligned}$$

Lurraraz (edo pilotuta dagoen sokaz) ukitzenakcan gelditu egiten den dm elementua isolatuko dugu orain.

Bi indarren bide, bere bi mu turren loturen indarrak hain zuzen, taxutu da gelditzen da dm elementu hau:



11. Irudia

Lehen kontsideratutako T_A , bere modulu eta norabidean \cos ordetzen dituen (akzio-eta erreakzio-printzipioz) baina bere norantza, gorantza da orain; eta $(F_i)_B$, B puntuan.

Bi indar hauen batuketak dm sokaren elementua bapatean gelditzeko beharrezko den inpultsoa sortzen du.

$(F_i)_B$. KALKULUA

Kolizioaren momentuan, inpultsuaren teorena dm elementuari aplikatzen diogu.

$$I = \Delta p$$

Gorantz, norantza positiboa hartzu.

$$I = [(F_i)_B + T_A] dt$$

$$\Delta p = 0 - (-dm \cdot v) = dm \cdot v$$

Honela bada:

$$\begin{aligned} [(F_i)_B + T_A] dt &= dm \cdot v = \\ &= \mu \cdot dx \cdot v \end{aligned}$$

$$(F_i)_B + T_A = \frac{dx \cdot v}{dt} = \mu \cdot v^2$$

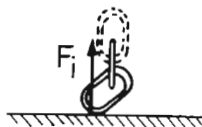
(5)rekin konparatuz eta askatuz:

$$(F_i)_B = \mu \cdot v^2 - \mu \cdot \frac{v^2}{2} = \mu \cdot \frac{v^2}{2} = T_A \quad (7)$$

Oharra: Bestaldetik, erabide berdintsua jarraituz, katenmaila askeko katearen erorketa-fenomenoa azter dezakegu. Hau da, katearen dm bat isolatzen dugu (katenmailaren masarekin identifikatzen duguna) era desberdinez gertatzen dira gauzak:

Lurra ukitu berri duen 1 katenmailak indar bakar batetaz $(F_i)_B$ geldi arazia izan da kolizioaren puntuan hain zuzen.

Inpultsoaren teorena katenmaila bakoitzari aplikatuz, indar hau kalkulatu daiteke.



12. Irudia

(Katenmailen lurraren kontrako txokea kontsideratuz inelastiko perfektutzat bezala)

$$F_i \cdot dt = dm \cdot v = \mu \cdot dx \cdot v$$

$$F_i = \frac{\mu \cdot dx \cdot v}{dt} = \mu \cdot v^2 \quad (8)$$

Bestalde katea grabitatearen azelerazioz erortzen denez gero,

$$v^2 = 2 \cdot g \cdot x \quad ; \quad F_i = \mu \cdot 2gx$$

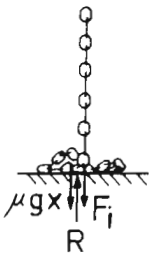
katearen erorketa prozesuan, x -en

funtzioz lurraren erreakzioa kalkulatu nahi badugu, hiru indar bertikalen oreka-baldintza agertzea aski izango da:

- 1.- $\mu \cdot g \cdot x$ = Aplikatutako zatia-
ren pisua
- 2.- $F_i = 2\mu g x$ = Indar inpultsiboa.
- 3.- R = Lurraren erreakzioa.

$$R - \mu g x - 2\mu g x = 0$$

$$R = 3\mu g x \quad (9)$$



13. Irudia

Erantzun berdinerira iritsiko ginatekeen katea osoki kontsideratuz eta Newton-en legea katearen osotasunari aplikatuz.

$$\Sigma F = \frac{dp}{dt}$$

baldintza hauetan:

$$\Sigma F = \mu g L - R$$

($\mu g L$ = Katea osoaren pisua)

$p = \mu (L-x) \cdot v$ = Katea osoaren hidura-kantitatea

$$\frac{dp}{dt} = -\mu v^2 + \mu (L-x) \cdot a \quad \text{non,}$$

$$v^2 = 2 g x$$

eta

$$a = g \quad \text{bait dira.}$$

honela ba:

$$\mu g L - R = -\mu \cdot 2g x + \mu (L-x) \cdot g$$

nondik:

$$R = 3\mu g x \quad (10)$$

Azkenik, lurraren erreakzioa sokaren aurrean (x-en funtzioz) kalkulatzeko, lur gainean pilaturik dagoen sokaren zatia isolatzea nahiko da (F_i)_B bitarteko indarra orain beherantz abiatuko dena sartuz noski.

Pilatutako zatia-oren oreka dela kausa:

$$\Sigma F = 0 \quad \text{hau da:}$$

$$R - (F_i)_B - \mu g x = 0 \quad \text{libratzen:}$$

$$R = (F_i)_B + \mu g x = \text{ordezkutzen:}$$

$$= \frac{2Lx - x^2}{2(L-x)} \mu g + x \cdot \mu g = \frac{2Lx - x^2 + 2Lx - 2x}{2(L-x)} \mu g$$

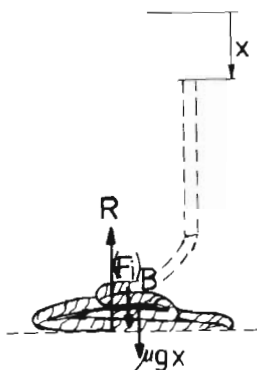
$$R = \mu g x \frac{4L - 3x}{2(L-x)} \quad (11)$$

Azken kontsiderazioak

Orain lehen egindako galderari erantzuna eman diezaikegu.

Pisuaz aparte, zer indarrek tiratzen dute sokatik?

Adierazgarria (6) eta (7) ex-



14. Irudia

presioetan aurki daiteke, dm masa duen soka-elementua, gelditzean sokak ematen dion T_A indarra $[(F_i)_B$ aparte] gorantz.

Elementu honen (akzioa eta erreakzioa) sokan T_A indarra (tentsioa) beherantz soka gainazeleratuz sortzen du gelditzean.

Experimentuaren benetako baldintzarik ez dute betetzen suposamendu teoriko idealek.

- a) Erorketa hutsean ez da gertatzen, eta arrazoi honengatik airearekiko igurtzimendua daukagu, eta espero zitekeen bezala energia mekanikoa beroa bihurtzen da etabar.
- b) Benetako soka horiek ez dira guztiz malguak.
- c) Benetako soka horiek ez dira guztiz kontserbakorrak.
- d) Lurraren kontrako txokea ez da guztiz plastikoa.

Baina faktore guzti hauek ez dira oztopo, fenomeno hau errealitatean ikusteko. Zer gertatzen da sokaren erorialdia bukatzerakoan?

Mekanika klasikoaren ikuspegitik sokaren abiadura bere azken fasean infinito bihurtzen da.

Mekanika klasikoaren eremutik irten gabe, problemaren adierazian J.L. Merin-ek egiten duen bezala esan beharko genuke, soka bere azken fasean ez dela kontserbakorra.

Azken momentuan sokaren,

$$\frac{\mu gL}{2}$$

energia konstantea, zartada dela eta, lurruna pasatzen da, lurrean energia almatzen dela gelditurik, (energia potentziala, elastikoa, beroa eta abar bezala).

Honela ez balitz sokak, bere izaera kontserbakorra ez duela inoiz galtzen suposatu beharko genuke.

Honek suposa arazten digu dm sokaren azken elementuak lurra kolpatzen duenean (abiadura infinito) elastikoki errebotatzen duela goratz abiaturik $V = \infty$ eta higidura alderantziz errepikatuz, ziklo indefinituak deskribatuz.

Beraz, ondorio moduan gure hasierako hipotesiak ez direla betetzen esan dezakegu.